# 机械工程学院 2020 年校级、院级 SRTP 项目验收结果公示

## 第一组: 教七-20A 教室

序号	项目编号	项目名称	项目组成员	验收结果
1	202002001	二维材料机械应变的施加与测试	陈 琛、俞文浩、郑昌强	良好
2	202002002	面向恶性肿瘤早期诊断的外泌体 miRNA 检测技术及基础理论	季 睿、潘健强、黄炜驰	优秀
3	202002010	大规模智能网联车辆协同控制方法设计与仿真试验平台	秦硕阳、徐可人、鲁一笑	良好
4	202002011	复杂截面薄壁管冲击压缩力学行为研究	张益翔、卞宁雨	良好
5	202002018	赛车制动热衰退机理与数据采集技术研究	李 晨、潘毅峰、沈徐霆、刘冉	通过
6	202002027	混合现实下的机械装配引导与 RGB 裸手交互系统设计	<b>尹瀚申</b> 、李太格、卢一凡、张天依	优秀
7	202002049	基于模块化设计的多功能特种机器人	姚亿丞、陈旻圻、吴 岳、刘依琳	优秀
8	202002050	基于模型预测控制的无人驾驶车辆最优跟踪控制研究	崔 阳、吴增贺、潘裕哲、吴帅帅	通过
9	202002003	一种智能防盗抽屉的原理设计及加工制造	周恩赐、袁文祎、徐 源	通过
10	202002019	3D 陶瓷纳米纤维的结构改良及其作为催化剂载体的高效应用	何齐才、许若彤	良好
11	202002025	ROBOMASTER 赛车结构拓扑优化设计	韩启昌、何渔康、马天笑、姚静漪、章澳顺	良好
12	202002040	一种轮内制动盘碳纤维冷却风扇的设计与优化	施政添、周 婷	通过
13	202002060	掌上型核磁共振仪器的产品化设计及应用	景 健、史晓微、周字涛	通过
14	202002070	基于 Arduino 的家庭安防机器人	王海春、何洋龙、凌子鹏	通过
15	202002071	智能家居中风光互补系统的应用研究	刘水有、陶文豪、孔德澳	通过

#### 第二组: 教七-20B 教室

<b>第二组:</b> 教亡-20B 教至				
序号	项目编号	项目名称	项目组成员	验收结果
1	202002004	高性能聚合物纤维制造工艺研究	任佳伟、刘宏伟、李玉雪、董心仪	良好
2	202002005	基于深度学习的三维物体检测及抓取系统研发	孙 萌、李红丽、王宇林	优秀
3	202002028	一种多功能式折叠救生梯的设计与制造	王一帆、朱奕辰、韩明达	良好
4	202002044	基于单目视觉的移动机器人定位系统研发	刘子龙、周 磊、周江澔	通过
5	202002051	计及车辆动力学的无人驾驶车辆全局速度与路径规划	杨 锋、张瑞升、孔译轮、徐子硕、李 沛	优秀
6	202002065	基于 ECU 的油位检测装置及油箱设计	贲 翔、王浩鹏、郑怀瑾、苗西南	通过
7	202002066	进气系统稳压腔机理研究与结构设计优化	张辰骁、吴佳琦、仲泰润、童宗伟	通过
8	202002039	基于第三弹簧的车辆操纵动力学优化与悬架设计	许成奥、董心仪、徐吉睿、刘钰婷	通过
9	202002012	虚拟沙盘的多通道自然人机交互设计开发	王泽正、侯昊志、蔡心诚、王夕模、李 辉	通过
10	202002013	高能束增材制造熔池形成及形态演变规律的研究	<b>蒋</b> 晨、宁浩男、李德仁	良好
11	202002020	基于 robomaster 飞坡过程的姿态控制	刘 涛、刘睿勐、冯若昕、项雨婷	通过
12	202002022	基于 CBR600 四缸机的定压涡轮增压设计	王鑫涛、邵乐飞	良好
13	202002029	石墨烯发热及生物分子共振检测	张建楠、万佳乐、张智杰	通过
14	202002043	军用侦查球形机器人的设计与应用拓展	杜晓萌、韩 玥、姚佳明、王天恩	优秀
15	202002052	大型四旋翼防暴武装无人机平台	杨高远、韩明达、胡景元、于鸿宇、欧瀚文	良好

### 第三组: 教七-20C 教室

界二组:	· 教士-200 和	7(至		
序号	项目编号	项目名称	项目组成员	验收结果
1	202002007	协调变形连接件的动力学行为研究	葛明璇、何雅怡、张瑞升	通过
2	202002024	全自动悬挂轨道双云台打击机器人	翁成沛、谈秀丽、周子怡、牛广乾、曹 智	良好
3	202002030	3D 打印细胞计数芯片的设计与制作	杨雯皓、卢柄霖	优秀
4	202002031	上转换发光纳米技术在重金属离子检测中的应用	霍 阳、张浩彬、任亚东	通过
5	202002045	自由下落式网球辅助训练系统设计	林曾颢、张伯儒、刘泉林、孙清上、柳靖洋	优秀
6	202002046	遥控式可精准射击的多功能机器人的设计	谢逢铸、马天笑、韩新宇、唐洵睿、殷宇辉	良好
7	202002054	基于 PCB 的 ID 卡设计	卞宁雨、王 兴	通过
8	202002006	基于超声悬浮技术的液滴动力学行为研究	秦楚晋、谷天龙、苏常鹏	良好
9	202002008	无人驾驶方程式赛车赛道 SLAM 技术研究	华 康、刘 睿、徐轶凡、袁华隆、刘子龙	通过
10	202002014	血管支架内置无线压力传感器研制	钱书涵、周恺泽、朱奕辰	良好
11	202002015	面向三维微流控芯片的 3D 打印技术研究	蓝炜琴、侯俊琪	良好
12	202002016	基于电介质击穿的纳米孔制造工艺与原理研究	唐玉杰、杨朝阳、李龙基	通过
13	202002023	基于工业工程的 3SE 机器人战队运营管理	张紫涵、谈秀丽、吴 岳、李蕙檬、李翰林	通过
14	202002055	车辆行驶稳定性的 MPC 分析与仿真	原 嘉、覃柳珍	通过
15	202002072	血糖无创核磁共振仪器的研制及实验测试	张暄援、刘佩奇、关劭康、赵浩博、郁 涛	通过

# 第四组: 教七-210 教室

序号	项目编号	项目名称	项目组成员	验收结果
1	202002038	基于折纸原理的抓取机构设计与控制	李蓉萱、吴 波、郑博文	通过
2	201902045	基于线束拓扑和 CATIA 的线束优化设计	卢柄霖、张麒宁、梁 行、康炜铭	通过
3	202002047	无人驾驶车辆复合转向冗余设计与优化	翟培然、张津瑀、肖苏阳、裴泽宇、王一帆	良好
4	202002048	一种具有视觉识别功能的全自动 360 度安防炮塔	何 广、黄昕烨、沈逸雷、郭彬华	通过
5	202002059	计及散热的轻量化碳纤维电池箱设计与优化	唐卿云、卢昌林、高 帅、邱永春、胡是知	良好
6	202002067	基于声学超材料的噪声控制研究	王军飛、杨 锋、肖苏阳	通过
7	202002068	智能物流车辆整车设计与轨迹跟踪控制研究与实现	张津瑀、赵起祥、曾 琪、蒋风帆	通过
8	202002017	智能温控艾灸机器人	梅林锋、岑家欢、乐 强、史承毅	优秀
9	202002032	血糖无创核磁共振仪器的研制及实验测试	陈越湘、吴 彪、刘泽超	缺
10	202002034	基于嵌入式系统的智能花盆	牛泓翔、沈金浩、王 畅	良好
11	202002035	3D 打印多档位微流控精确流量调节装置的开发与应用	邱 雨、陈盛智、孟润普	优秀
12	202002057	便携可穿戴式气动按摩产品设计研究	李晓帆、万亚明、田景泽	缺
13	202002058	基于仿生微结构的穿刺针设计制备及靶点定位系统搭建	陈坤秀、农书行	通过
14	202002069	方程式赛车人机工程设计与踏板可调结构设计	刘戎森、文浩然、郭梦瑶、李睿洋	通过
15	201902023	FSAE 赛车的齿轮传动式主减速器传动系统设计	王文祥、赵小刚、贲 翔、邵乐飞	优秀